

	Series	P/N	Form Factor			Host Interface	Protocol				GNSS	Dead Reckoning	GNSS Positioning Chipset	Sensor	Software Support		Operating Temperature	Dimension
			Half-Size Mini PCIe	Full-Size Mini PCIe	M.2		CAN 2.0 a/b	OBDII	J1939	J1708					Driver	SDK		
CAN Bus Card	FARO	FARO-HP100	Y	-	-	USB 2.0 via mPCIe	Y	-	-	-	-	-	-	3-Axis Gyroscope 3-Axis Accelerometer 3-Axis Magnetometer	Microsoft Windows 7 / 8 / 8.1 / 10; Linux Ubuntu 14.04 and Later; SocketCAN (Source Code)	Microsoft Windows 7 / 8 / 8.1 / 10; Linux Ubuntu 14.04 and Later	-40°C ~ 85°C	26.8 x 30 x 6.56mm
		FARO-HP700	Y	-	-		Y	Y	Y	-								50.9 x 30 x 6.56mm
		FARO-FP900	-	Y	-		Y	Y	Y	Y								
GNSS Card	ANNA	ANNA-F00U0	-	Y	-	USB 2.0 via mPCIe	-	-	-	-	Y	UDR	u-blox NEO-M8U	3-Axis Gyroscope 3-Axis Accelerometer 3-Axis Magnetometer	Microsoft Windows 7 / 8 / 8.1 / 10; Linux Ubuntu 14.04 and Later	-	-40°C ~ 85°C	50.9 x 30 x 6.56mm
		ANNA-F00U1	-	Y	-		-	-	-	-	Y	UDR	u-blox NEO-M8U					
		ANNA-F00L1	-	Y	-		-	-	-	-	Y	UDR/ADR	u-blox NEO-M8L					
		ANNA-FG0L1	-	Y	-		-	-	-	-	Y	UDR/ADR/ CAN-to-ADR	u-blox NEO-M8L					
		ANNA-F90P0	-	Y	-		-	-	-	-	Y	-	u-blox ZED-F9P (centimeter level accuracy)					
		ANNA-F90R0	-	Y	-		-	-	-	-	Y	UDR/ADR/ CAN-to-ADR	u-blox ZED-F9R (centimeter level accuracy)					
		ANNA-M01U1	-	-	Y	USB 2.0 via M.2 2242 B-key	-	-	-	-	Y	UDR	u-blox NEO-M8U					3-Axis Gyroscope 3-Axis Accelerometer 3-Axis Magnetometer
ANNA-M01L1	-	-	Y	-	-		-	-	Y	UDR/ADR	u-blox NEO-M8L							
CAN Bus + GNSS Card	GADN	GADN-FG7U0	-	Y	-	USB 2.0 via mPCIe	Y	Y	Y	-	Y	UDR	u-blox NEO-M8U	3-Axis Gyroscope 3-Axis Accelerometer 3-Axis Magnetometer	Microsoft Windows 7 / 8 / 8.1 / 10; Linux Ubuntu 14.04 and Later; SocketCAN (Source Code)	Microsoft Windows 7 / 8 / 8.1 / 10; Linux Ubuntu 14.04 and Later	-40°C ~ 85°C	50.9 x 30 x 13.2mm
		GADN-FG7L0	-	Y	-		Y	Y	Y	-	Y	UDR/ADR/ CAN-to-ADR	u-blox NEO-M8L					80 x 22 x 5.65mm
		GADN-MG9LA	-	-	Y	USB 2.0 via M.2 2280 B-key	Y	Y	Y	Y	Y	UDR/ADR	u-blox NEO-M8L					
		GADN-MG9L0	-	-	Y		Y	Y	Y	Y	Y	CAN-to-ADR	u-blox NEO-M8L					